

机器人学 控制、传感技术、视觉、智能



作者：（美）付京逊等著；杨静宇等译

出版社：北京：中国科学技术出版社

出版日期：1989. 10

总页数：429

介绍：本书介绍了机器人的发展概况、机器人运动学和动力学、机器人操作机轨迹规划、机器人操作机的控制、传感技术等。

说明：登录教客网（<https://www.jiaokey.com/book/detail/10184312.html>）查找全本阅读方式

机器人学 控制、传感技术、视觉、智能 评论地址：<https://www.jiaokey.com/book/detail/10184312.html>

教客网提供千万本图书阅读地址。

<https://www.jiaokey.com/book/detail/10184312.html>

书名：机器人学 控制、传感技术、视觉、智能