模糊控制•神经控制和智能控制论



作者: 李士勇编著

出版社:哈尔滨:哈尔滨工业大学出版社

出版日期: 1996.10

总页数: 651

介绍:《模糊控制·神经控制和智能控制论》面向21世纪智能控制学科前沿,以微机模拟智能实现智能控制为主线,从智能控制论的高度全面系统深入地介绍了模糊控制、神经控制和智能控制的理论、方法、系统设计及其实现技术。突出反映了该领域作者近期的研究成果,并综合国内外的最新研究成果及其大量应用实例。全书共四篇。一、智能控制的新学科基础:思维科学,智能模拟,模糊逻辑,粗糙集合,神经网络,遗传算法,人工生命,混饨理论及可抗集合;二、智能控制的知识工程和信息科学基础;三、智能控制理论与系统设计:多级送阶智能控制,专家控制,模糊控制,神经控制,仿人智能控制,基于模式识别的智能控制,多模变结构智能控制,学习控制,混饨控制及可拓控制;四、模糊控制、神经控制和智能控制在工业过程、运动工具、机器人及家电产品中20个内容翔实、新颖的应用实例。本书涉及多个学科前沿,取材广泛,内容新颖,构思巧妙,结构严谨,深入浅出,启发思维,理论联系实际。可满足多种学科和不同层次教学和科研人员的需求,可作为高等学校自动控制、自动化、电子工程、机电工程、航天工程、机器人、计算机应用等相关专业高年级本科生、硕士生、博士生的教材,对于博士后人员、出国留学人员及广大科技人员也具有重要的参考价值。

说明: 登录教客网(https://www.jiaokey.com/book/detail/10280280.html) 查找全本阅读方式

模糊控制·神经控制和智能控制论 评论地址: https://www.jiaokey.com/book/detail/10280280.html

教客网提供千万本图书阅读地址。

https://www.jiaokey.com/book/detail/10280280.html

书名: 模糊控制•神经控制和智能控制论