

移动机器人路径规划与轨迹跟踪



作者：王仲民著

出版社：北京：兵器工业出版社

出版日期：2008.05

总页数：185

说明：登录教客网 (<https://www.jiaokey.com/book/detail/12083317.html>) 查找全本阅读方式

移动机器人路径规划与轨迹跟踪 评论地址：<https://www.jiaokey.com/book/detail/12083317.html>

教客网提供千万本图书阅读地址。

<https://www.jiaokey.com/book/detail/12083317.html>

书名：移动机器人路径规划与轨迹跟踪