海洋运动体控制原理 第2版



作者: 王科俊主编

出版社:哈尔滨:哈尔滨工程大学出版社

出版日期: 2007.10

总页数: 256

介绍:本书以海洋运动体控制的理论研究和工程应用需要为基础,介绍了海洋运动体的动力学模型、海洋运动体受到的海洋扰动及它们的模型、海洋运动体运动控制装置,介绍了船舶航向控制和横摇减摇原理,自动舵原理和减摇装置原理,以及智能技术在海洋运动体减摇系统中的倾均衡的自动控制以及深潜救生艇动力定位系统控制模型及控制。

说明: 登录教客网 (https://www.jiaokey.com/book/detail/12847230.html) 查找全本阅读方式

海洋运动体控制原理 第2版 评论地址: https://www.jiaokey.com/book/detail/1284723 0.html

教客网提供千万本图书阅读地址。

https://www.jiaokey.com/book/detail/12847230.html

书名:海洋运动体控制原理 第2版